

Linux操作系统分析

陈香兰 (xlanchen@ustc.edu.cn)

计算机应用教研室@计算机学院
嵌入式系统实验室@苏州研究院
中国科学技术大学
Spring 2011



Outline

编译Linux在QEMU模拟器上运行

制作带grub启动的磁盘映像

利用qemu+gdb来调试linux

编译Linux在QEMU模拟器上运行

- ▶ qemu+linux-2.6.26
 1. 准备模拟器
 2. 编译Linux内核
 3. 准备根文件系统

1、准备模拟器qemu

1. sudo apt-get install qemu

2. 有的源中不带qemu，则需要自己编译

- ▶ 获得qemu源代码qemu-0.12.3.tar.gz，并解压缩
- ▶ 配置、编译，并安装到指定的目录下
 - ▶ `./configure --prefix=PATH_TO_YOUR_QEMU_INSTALL_DIR --target-list=i386-softmmu`
 - ▶ `make`
 - ▶ `su -c "make install"`
- ▶ 编译安装完成之后，如何使用qemu？
 - ▶ 可以通过指定路径的方式使用qemu，此时qemu在安装目录下的bin目录中
 - ▶ 可以将安装目录/bin加入到PATH环境变量中，此时可以在任何目录下直接使用qemu

编译Linux内核 I

- ▶ 获得linux-2.6.26.tar.gz，解压缩得到目录linux-2.6.26，不妨称之为Linux源代码根目录（以下简称源码根目录）
 - ▶ `tar -zvxf linux-2.6.26.tar.gz`
- ▶ 进入源代码根目录
- ▶ 可以使用`make help`得到一些编译内核的帮助信息
- ▶ 我们采用i386的缺省编译
 - ▶ `make i386_defconfig`
 - ▶ `make`
- ▶ 可以观察一下编译过程中的输出信息，特别是编译最后阶段的输出信息。

准备好一个简单的根目录和应用程序 |

▶ 准备一个应用程序

例如一个helloworld输出循环，使用静态链接的方法编译成一个可执行文件，命名为init

- ▶ `gcc -static -o init xxx.c`

▶ 建立目标根目录映像

- ▶ `dd if=/dev/zero of=myinitrd4M.img bs=4096 count=1024`

- ▶ `mke2fs myinitrd4M.img`

- ▶ `mkdir rootfs`

- ▶ `sudo mount -o loop myinitrd4M.img rootfs`

▶ 将init拷贝到目标根目录下

(linux启动后期会在根目录中寻找一个应用程序来运行，在根目录下提供init是一种可选方案)

准备好一个简单的根目录和应用程序 II

- ▶ `cp init rootfs/`
- ▶ 准备dev目录
 - ▶ `sudo mkdir rootfs/dev`
 - ▶ linux启动过程中会启用console设备
 - ▶ `sudo mknod rootfs/dev/console c 5 1`
 - ▶ 另外需要提供一个linux根设备，我们使用ram
 - ▶ `sudo mknod rootfs/dev/ram b 1 0`
- ▶ `sudo umount rootfs`
- ▶ 至此，一个包含简单应用程序的根目录映像myinitrd4M.img就准备好了

运行

- ▶ `qemu -kernel PATH_TO_linux-2.6.26/arch/x86/boot/bzImage -initrd myinitrd4M.img -append "root=/dev/ram init=/init"`
- ▶ 可以看到系统能够启动，并且在启动后看到init的输出结果

也可以利用busybox建立根文件系统 I

- ▶ 下载busybox的源代码，解压缩
- ▶ make help可以得到一些编译busybox的帮助信息
- ▶ 我们在缺省编译的基础上，稍作修改
 - ▶ make defconfig
 - ▶ make menuconfig修改如下配置：
 - ▶ enable : busybox settings -> build options -> build busybox as a static binary (no share libs)
 - ▶ enable : busybox settings -> installation options -> dont use /usr
 - ▶ make
- ▶ 准备根目录映像，并安装busybox到根目录映像中
 - ▶ 我们使用前面生成的myinitrd4M.img
 - ▶ sudo mount -o loop myinitrd4M.img rootfs

也可以利用busybox建立根文件系统 II

- ▶ 在busybox目录下
sudo make CONFIG_PREFIX=PATH_TO_rootfs/ install
- ▶ sudo umount rootfs
- ▶ 运行
 - ▶ qemu -kernel PATH_TO_linux-2.6.26/arch/x86/boot/bzImage
-initrd myinitrd4M.img -append “root=/dev/ram
init=/bin/ash”
 - ▶ 此时可以进入busybox提供的shell环境

在busybox的shell中运行helloworld

- ▶ 提供一个helloworld程序，静态编译成hello
 - ▶ `gcc -static -o hello xxx.c`
- ▶ `sudo mount -o loop myinitrd4M.img rootfs`
- ▶ `sudo cp hello rootfs`
- ▶ `sudo umount rootfs`
- ▶ 运行
 - ▶ `qemu -kernel PATH_TO_linux-2.6.26/arch/x86/boot/bzImage -initrd myinitrd4M.img -append "root=/dev/ram init=/bin/ash"`
 - ▶ 进入shell后，运行
 - ▶ `./hello`

制作根目录的另一种方法 I

- ▶ 前面是手工建立映像，还可以利用linux源代码直接编译成映像
 1. 准备将被作成映像的根目录内容
 - ▶ mkdir rootfs
 - ▶ mkdir rootfs/dev
 - ▶ cp init rootfs/
 - ▶ sudo mknod rootfs/dev/console c 5 1
 - ▶ sudo mknod rootfs/dev/ram b 1 0
 2. 配置Linux-2.6.26，使之能生成根目录映像
 - ▶ **General setup** —>
[*] **Initial RAM filesystem and RAM disk (initramfs/initrd) support**
(../rootfs) Initramfs source file(s)

制作根目录的另一种方法 II

3. 编译，可以看到在usr目录下生成了一个initramfs_data.cpio.gz文件
4. 运行
 - ▶ `qemu -kernel arch/x86/boot/bzImage -initrd usr/initramfs_data.cpio.gz -append "root=/dev/ram init=/init"`

制作带grub启动的磁盘映像

1. 获得grub
2. 制作grub启动软盘
3. 准备磁盘映像
4. 将磁盘映像升级为带grub启动的

获得grub，并制作grub启动软盘

- ▶ 下载grub-0.97-i386-pc.tar.gz，解压缩
- ▶ 查看解压缩得到的目录
- ▶ 建立软盘映像
 - ▶ `dd if=/dev/zero of=a.img bs=512 count=2880`
- ▶ 添加grub启动功能
 - ▶ `sudo losetup /dev/loop3 a.img`
 - ▶ `sudo dd if=./grub-0.97-i386-pc/boot/grub/stage1 of=/dev/loop3 bs=512 count=1`
 - ▶ `sudo dd if=./grub-0.97-i386-pc/boot/grub/stage2 of=/dev/loop3 bs=512 seek=1`
 - ▶ `sudo losetup -d /dev/loop3`
- ▶ 测试是否能进入grub界面
 - ▶ `qemu -fda a.img`

准备磁盘映像，并制作带grub启动的磁盘映像 I

▶ 准备磁盘映像

- ▶ `dd if=/dev/zero of=32M.img bs=4096 count=8192`
- ▶ `sudo losetup /dev/loop3 32M.img`
- ▶ 在磁盘映像上建立一个活动分区
 - ▶ `sudo fdisk /dev/loop3`
- ▶ `sudo losetup -d /dev/loop3`
- ▶ 将活动分区格式化成ext2fs，并mount到rootfs目录上
 - ▶ `sudo losetup -o 32256 /dev/loop3 32M.img`
其中，32256是分区的起始位置，为 63×512
其中，63是通过file 32M.img得到的startsector信息
 - ▶ `sudo mke2fs /dev/loop3`
 - ▶ `sudo mount /dev/loop3 rootfs`
- ▶ 将前面制作的bzImage和myinitrd4M.img拷贝到rootfs中

准备磁盘映像，并制作带grub启动的磁盘映像 II

▶ 增加grub功能

- ▶ 准备相关目录，并拷贝一些必要的文件

- ▶ `sudo mkdir rootfs/boot`
- ▶ `sudo mkdir rootfs/boot/grub`
- ▶ `sudo cp ./grub-0.97-i386-pc/boot/grub/* rootfs/boot/grub`

- ▶ 在`rootfs/boot/grub`中编写`menu.lst`，具有如下内容

```
default 0
timeout 30
title linux on 32M.img
root (hd0,0)
kernel (hd0,0)/bzImage root=/dev/ram init=/bin/ash
initrd (hd0,0)/myinitrd4M.img
```

- ▶ 利用grub启动软盘，在硬盘映像上添加grub功能

- ▶ `qemu -boot a -fda a.img -hda 32M.img`

准备磁盘映像，并制作带grub启动的磁盘映像 III

- ▶ 进入grub界面后
root (hd0,0)
setup (hd0)
- ▶ 测试从磁盘启动进入grub界面
 - ▶ `qemu -hda 32M.img`

在qemu中启动gdb server

▶ 运行

- ▶ `qemu -kernel arch/x86/boot/bzImage -s -S`
- ▶ 可以看到在新打开的qemu虚拟机上，整个是一个黑屏，此时qemu在等待gdb的连接
- ▶ 关于-s和-S选项的说明
 - ▶ -S freeze CPU at startup (use 'c' to start execution)
 - ▶ -s shorthand for -gdb tcp::1234
若不想使用1234端口，则可以使用-gdb tcp:xxxx来取代-s选项

建立gdb与gdbserver之间的链接

- ▶ 在另外一个终端运行gdb，然后在gdb界面中运行如下命令
 - ▶ target remote : 1234
则可以建立gdb和gdbserver之间的连接
 - ▶ c
让qemu上的Linux继续运行
- ▶ 假如在前面使用-gdb tcp::xxxx，则这里的1234也要修改为对应的xxxx
- ▶ 问题：此时没有加载符号表，无法根据符号设置断点

加载vmlinux中的符号表，设置断点

- ▶ 在gdb界面中target remote之前加载符号表
 - ▶ file vmlinux
- ▶ 在gdb界面中设置断点
 - ▶ break start_kernel
断点的设置可以在target remote之前，也可以在之后
- ▶ 在设置好start_kernel处断点并且target remote之后可以继续运行，则在运行到start_kernel的时候会停下来，等待gdb调试命令的输入
- ▶ 此后可以继续设置新的断点，...
- ▶ 问题：此时尽管有符号表，但是无法显示源代码

重新配置Linux，使之携带调试信息

- ▶ 在原来配置的基础上，重新配置Linux，使之携带调试信息
 - ▶ **kernel hacking—>**
 - ▶ **[*] compile the kernel with debug info**
 - ▶ 重新编译（时间较长）
 - ▶ make
- ▶ 此时，若按照前面相同的方法来运行，则在start_kernel停下来后，可以使用list来显示断点处相关的源代码

Thanks !

The end.